

UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI PADOVA

Procedura selettiva 2021PO186- allegato 4 per la chiamata di n. 1 posto di Professore di prima fascia presso il Dipartimento di Ingegneria Industriale per il settore concorsuale 09/A2 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE (profilo: settore scientifico disciplinare ING-IND/13 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE), ai sensi dell'art. 18 comma 1 legge 240/2010, bandita con Decreto Rettorale n. 4556/2021 del 13/12/2021

Allegato al Verbale n. 3

GIUDIZI

Candidato BOSCHETTI Giovanni

Motivato giudizio su:

Pubblicazioni scientifiche: ottimo

1	<p><i>Franchetti D., Boschetti G., Lenzo B. (2021). Passive gravity balancing with a self-regulating mechanism for variable payload. MACHINES, vol. 9, 145, ISSN: 2075-1702, doi: 10.3390/machines9080145</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 0 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
2	<p><i>Boschetti G., Minto R., Trevisani A. (2021). Experimental investigation of a cable robot recovery strategy. ROBOTICS, vol. 10, p. 1-18, ISSN: 2218-6581, doi: 10.3390/robotics10010035</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 3 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
3	<p><i>Boschetti G., Bottin M., Faccio M., Minto R. (2021). Multi-robot multi-operator collaborative assembly systems: a performance evaluation model. JOURNAL OF INTELLIGENT MANUFACTURING, ISSN: 0956-5515, doi: 10.1007/s10845-020-01714-7</i></p>

	<p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono discretamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 10 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
4	<p><i>Boschetti G., Minto R., Trevisani A. (2020). Improving a cable robot recovery strategy by actuator dynamics. APPLIED SCIENCES, vol. 10, p. 1-19, ISSN: 2076-3417, doi: 10.3390/app10207362</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 3 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
5	<p><i>Boschetti G. (2020). A novel kinematic directional index for industrial serial manipulators. APPLIED SCIENCES, vol. 10, 5953, ISSN: 2076-3417, doi: 10.3390/app10175953</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 6 citazioni in Scopus. Il lavoro è a nome singolo.</p>
6	<p><i>Passarini, Chiara, Zanotto, Damiano, Boschetti, Giovanni (2019). Dynamic Trajectory Planning for Failure Recovery in Cable-Suspended Camera Systems. JOURNAL OF MECHANISMS AND ROBOTICS, ISSN: 1942-4302, doi: 10.1115/1.4041942</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 9 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
7	<p><i>Boschetti, Giovanni, Carbone, Giuseppe, Passarini, Chiara (2019). Cable Failure Operation Strategy for a Rehabilitation Cable-Driven Robot. ROBOTICS, vol. 8, ISSN: 2218-6581, doi: 10.3390/robotics8010017</i></p>

	<p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente molto buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 17 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
8	<p><i>Boschetti, Giovanni, Trevisani, Alberto (2018). Cable Robot Performance Evaluation by Wrench Exertion Capability. ROBOTICS, vol. 7, ISSN: 2218-6581, doi: 10.3390/robotics7020015</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 18 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 2 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
9	<p><i>Boschetti, Giovanni, Passarini, Chiara, Trevisani, Alberto (2017). A recovery strategy for cable driven robots in case of cable failure. INTERNATIONAL JOURNAL OF MECHANICS AND CONTROL, vol. 18, p. 41-48, ISSN: 1590-8844</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente molto buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è buona e il lavoro risulta avere 10 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
10	<p><i>BOSCHETTI, GIOVANNI (2016). A Picking Strategy for Circular Conveyor Tracking. JOURNAL OF INTELLIGENT & ROBOTIC SYSTEMS, vol. 81, p. 241-255, ISSN: 0921-0296, doi: 10.1007/s10846-015-0242-y</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 17 citazioni in Scopus. Il lavoro è a nome singolo.</p>
11	<p><i>BOSCHETTI, GIOVANNI, CARACCILO, ROBERTO, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2014). Moving the suspended load of an overhead crane along a pre-specified path: A non-time based approach. ROBOTICS AND COMPUTER-INTEGRATED MANUFACTURING, vol. 30, p. 256-264, ISSN: 0736-5845, doi: 10.1016/j.rcim.2013.10.004</i></p>

	<p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 27 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
12	<p><i>BOSCHETTI, GIOVANNI, CARACCILO, ROBERTO, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2014). A Non-Time Based Controller for Load Swing Damping and Path-Tracking in Robotic Cranes. JOURNAL OF INTELLIGENT & ROBOTIC SYSTEMS, vol. 76, p. 201-217, ISSN: 0921-0296, doi: 10.1007/s10846-014-0036-7</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 20 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
13	<p><i>BOSCHETTI, GIOVANNI, ROSA, ROSSELLA, TREVISANI, ALBERTO (2013). Optimal robot positioning using task-dependent and direction-selective performance indexes: General definitions and application to a parallel robot. ROBOTICS AND COMPUTER-INTEGRATED MANUFACTURING, vol. 29 (2), p. 431-443, ISSN: 0736-5845, doi: 10.1016/j.rcim.2012.09.013</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 24 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
14	<p><i>BOSCHETTI, GIOVANNI, CARACCILO, ROBERTO, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2013). Model-based dynamic compensation of load cell response in weighing machines affected by environmental vibrations. MECHANICAL SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING, vol. 34, p. 116-130, ISSN: 0888-3270, doi: 10.1016/j.ymsp.2012.07.010</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 39 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>

15	<p><i>BOSCHETTI, GIOVANNI, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2012). DELAYED REFERENCE CONTROL APPLIED TO FLEXIBLE LINK MECHANISMS: A SCHEME FOR EFFECTIVE AND STABLE CONTROL. JOURNAL OF DYNAMIC SYSTEMS, MEASUREMENT AND CONTROL, vol. 134 (1), p. 011003-1-011003-9, ISSN: 0022-0434, doi: 10.1115/1.4005039</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 13 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
16	<p><i>BOSCHETTI, GIOVANNI, RICHIEDEI, DARIO, TREVISANI, ALBERTO (2011). DELAYED REFERENCE CONTROL FOR MULTI-DEGREE-OF-FREEDOM ELASTIC SYSTEMS: THEORY AND EXPERIMENTATION. CONTROL ENGINEERING PRACTICE, vol. 19, p. 1044-1055, ISSN: 0967-0661, doi: 10.1016/j.conengprac.2011.05.006</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 29 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>

Curriculum comprensivo di attività di ricerca, attività istituzionali, organizzative, gestionali, di servizio e di terza missione: eccellente

Il candidato dichiara di essere o essere stato responsabile di un progetto di Ateneo presso UniPD e di 10 progetti di ricerca finanziati da aziende private, ed è titolare di fondi di Ateneo ex 60%. Il candidato dichiara inoltre la partecipazione a 3 progetti europei, 3 progetti PRIN, 1 progetto FSE, 1 progetto POR, 1 progetto FIRB, svariati progetti regionali e di Ateneo.

Il candidato è associate editor di 2 riviste internazionali, Topic Editor-in-Chief di 1 rivista internazionale, Editor di un libro nonché Guest Editor di 6 *special issues* di riviste internazionali.

Il candidato dichiara 3 brevetti internazionali e 3 brevetti nazionali.

Il candidato dichiara 1 premio per articolo con elevato numero di citazioni, due Best Paper Awards e la selezione di tre articoli a conferenza per la pubblicazione su riviste internazionali.

Il candidato dichiara di aver partecipato come relatore a 7 congressi internazionali e 2 congressi nazionali.

Il candidato supera 3 valori soglia, con riferimento ai valori validi per i candidati commissari nel SC 09/A2.

Il candidato è Presidente di due Consigli di Corso di Studio e presenta altri 9 incarichi presso Consigli di Corsi di Studio, 3 presso dipartimenti, 3 presso la Scuola d'Ingegneria, 1 presso l'Ateneo. È responsabile di 10 convenzioni con aziende.

Il candidato è membro di Collegio Docenti di Dottorato per 16 anni, e membro o presidente di commissione d'esame finale di Dottorato per 7 volte. È responsabile dell'organizzazione della didattica di Scuola di Dottorato dal 2010.

È membro o coordinatore del comitato organizzatore di 7 convegni internazionali e del Comitato Scientifico di un convegno internazionale; segretario e tesoriere di 2 convegni internazionali.

Didattica, didattica integrativa e servizio agli studenti: eccellente

Il candidato dichiara la responsabilità di insegnamenti universitari pertinenti con il SSD, prevalentemente nell'ambito della robotica industriale e di corsi di base di Meccanica Applicata alle Macchine, per un totale di oltre 245CFU, con continuità a partire dall'anno 2006.

Il candidato ha svolto un'eccellente attività didattico-integrativa e di servizio agli studenti, pertinente con il SSD, con continuità a partire dall'anno 2001.

Il candidato dichiara corsi universitari senza responsabilità didattica per ulteriori 9CFU e 2 corsi in Scuole di Dottorato; tutti i corsi e l'attività sono pertinenti con il SSD. Il Candidato ha svolto attività di formazione extra-universitaria presso fondazioni o enti per più di 460 ore. Ha svolto 1 lezione su invito presso Ateneo estero.

Il candidato dichiara la supervisione di 150 tesi laurea triennale o magistrale, 4 tesi di dottorato, 1 assegnista e 26 tirocini formativi universitari. Dichiara anche la co-supervisione di 7 Dottorandi e 1 Assegnista.

Il candidato dichiara di essere stato premiato più volte come miglior docente del Corso di Studi sulla base delle valutazioni degli studenti. Le valutazioni riportate sono eccellenti.

Accertamento dell'adeguata conoscenza della lingua inglese e accertamento della qualificazione scientifica: il candidato viene valutato idoneo.

Candidato LOT Roberto

Motivato giudizio su:

Pubblicazioni scientifiche: ottimo

1	<p><i>Lot R., Del Rosso V., Boria S., Andreucci A., Nardini A., Ranalli A. (2021). A sensorless traction strategy for all-wheel drive electric motorcycles. VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, p. 1-26, ISSN: 0042-3114, doi: 10.1080/00423114.2021.1971266</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 0 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 6 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
2	<p><i>Vasquez, F., Lot, R., Rustighi, E., Pegoraro, R. (2020). Tyre forces estimation for off-road motorcycles. MECHANICAL SYSTEMS AND SIGNAL PROCESSING, vol. 150, ISSN: 0888-3270, doi: 10.1016/j.ymssp.2020.107228</i></p>

	<p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 1 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
3	<p><i>Lot, R., Fleming, J. (2018). Gyroscopic stabilisers for powered two-wheeled vehicles. VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, p. 1-26, ISSN: 0042-3114, doi: 10.1080/00423114.2018.1506588</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente molto buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 13 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 2 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
4	<p><i>Dal Bianco, Nicola, Roberto, Lot, Marco, Gadola (2017). Minimum time optimal control simulation of a GP2 race car. PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS. PART D, JOURNAL OF AUTOMOBILE ENGINEERING, ISSN: 0954-4070, doi: 10.1177/0954407017728158</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente molto buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 27 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
5	<p><i>LOT, ROBERTO, DAL BIANCO, NICOLA (2015). Lap time optimisation of a racing go-kart. VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, vol. 54, p. 1-21, ISSN: 0042-3114, doi: 10.1080/00423114.2015.1125514</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente molto buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 12 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 2 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
6	<p><i>TAVERNINI, DAVIDE, Velenis, Efstathios, LOT, ROBERTO, MASSARO, MATTEO (2014). The optimality of the handbrake cornering technique. JOURNAL OF DYNAMIC SYSTEMS, MEASUREMENT AND CONTROL, vol. 136, 041019, ISSN: 0022-0434, doi: 10.1115/1.4026836</i></p>

	<p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è ottima e il lavoro risulta avere 18 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
7	<p><i>COSSALTER, VITTORE, DORIA, ALBERTO, LOT, ROBERTO, MASSARO, MATTEO (2011). The effect of rider's steering impedance on motorcycle stability: identification and analysis. MECCANICA, vol. 46 (2), p. 279-292, ISSN: 0025-6455, doi: 10.1007/s11012-010-9304-1</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 39 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
8	<p><i>BIRAL F, DA LIO M, LOT, ROBERTO, SARTORI, ROBERTO (2010). An Intelligent Curve Warning System For Powered Two Wheel Vehicles. EUROPEAN TRANSPORT RESEARCH REVIEW, ISSN: 1867-0717, doi: 10.1007/s12544-010-0033-2</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente molto buoni. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 32 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
9	<p><i>COSSALTER, VITTORE, LOT, ROBERTO, MASSARO, MATTEO (2007). The influence of frame compliance and rider mobility on the scooter stability. VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, vol. 45, p. 313-326, ISSN: 0042-3114</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 47 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
10	<p><i>COSSALTER, VITTORE, DORIA, ALBERTO, S. GARBIN, LOT, ROBERTO (2006). Frequency-domain Method for Evaluating the Ride Comfort of a Motorcycle. VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, vol. 44 no 4, p. 339-355, ISSN: 0042-3114, doi: 10.1080/00423110500420712</i></p>

	<p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 48 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 4 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
11	<p><i>LOT, ROBERTO (2004). A motorcycle tire model for dynamic simulations: Theoretical and experimental aspects. MECCANICA, vol. 39, p. 207-220, ISSN: 0025-6455</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 64 citazioni in Scopus. Il lavoro è a nome singolo.</p>
12	<p><i>COSSALTER V., DORIA A., LOT R., (1999), Steady Turning of Two Wheeled Vehicles VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, No 3 Vol 31, Pages 157- 181; DOI: 0.1076/vesd.31.3.157.2013</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 70 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
13	<p><i>COSSALTER, VITTORE, LOT, ROBERTO, Maggio F. (2004). The Modal Analysis of a Motorcycle in Straight Running and on a Curve. MECCANICA, vol. 39, p. 1-16, ISSN: 0025-6455, doi: 10.1023/A:1026269926222</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 47 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
14	<p><i>COSSALTER, VITTORE, LOT, ROBERTO (2002). A Motorcycle Multi-Body Model for Real Time Simulations Based on the Natural Coordinates Approach. VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, vol. 37, p. 423-447, ISSN: 0042-3114, doi: 10.1076/vesd.37.6.423.3523</i></p>

	<p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente eccellenti. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 160 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 2 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
15	<p><i>Da Lio, M., Cossalter, V. & Lot, R. 2000, "On the use of natural coordinates in optimal synthesis of mechanisms", Mechanism and Machine Theory, vol. 35, no. 10, pp. 1367-1389. DOI 10.1016/S0094-114X(00)00006-9</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 49 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>
16	<p><i>COSSALTER V., DORIA A., LOT R., (2000), Optimum Suspension Design for Motorcycle Braking, VEHICLE SYSTEM DYNAMICS, Vol 34, Pages 175- 198; DOI: 10.1076/vesd.34.3.175.2034</i></p> <p>La pubblicazione presenta un carattere di originalità, innovatività, rigore metodologico ed una rilevanza ritenuti complessivamente ottimi. I contenuti sono pienamente congruenti con le tematiche proprie del settore scientifico-disciplinare o con tematiche interdisciplinari ad esso strettamente collegate. La rilevanza scientifica della collocazione editoriale è eccellente e il lavoro risulta avere 23 citazioni in Scopus. L'apporto del candidato risulta paritetico tra i 3 autori. Il lavoro è coerente con il resto dell'attività scientifica del candidato.</p>

Curriculum comprensivo di attività di ricerca, attività istituzionali, organizzative, gestionali, di servizio e di terza missione: eccellente

Il candidato dichiara il coordinamento di unità di un progetto europeo, il coordinamento di 1 progetto FSE, 2 progetti di Ateneo presso UniPD, 1 progetto nazionale UK, nonché la partecipazione a 1 progetti europeo, 2 progetti PRIN. Partecipazione a diversi progetti di Ateneo.

Un periodo di tre mesi di ricerca all'estero e quattro collaborazioni estere.

Associate Editor di 2 riviste internazionali.

Il candidato dichiara 1 brevetto internazionale e 3 brevetti nazionali.

Il candidato dichiara 1 premio per articolo e 1 premio per una presentazione.

Il candidato dichiara di aver partecipato come relatore a 32 congressi internazionali e nazionali.

Il candidato supera 3 valori soglia, con riferimento ai valori validi per i candidati commissari nel SC 09/A2.

Membro di Giunta di Dipartimento per 3 anni. Alcuni incarichi didattici. Membro di 2 commissioni di concorso. Responsabile di 6 convenzioni con aziende.

Membro di Collegio Docenti di Dottorato per 22 anni. Membro di commissione d'esame finale di Dottorato per 8 volte.

Membro del comitato organizzatore e/o scientifico di 10 convegni internazionali e nazionali.

Didattica, didattica integrativa e servizio agli studenti: ottimo

Il candidato dichiara la responsabilità di insegnamenti prevalentemente nell'ambito della Meccanica delle Vibrazioni, della Modellistica dei Sistemi Meccanici e di corsi di base di Meccanica Applicata alle Macchine, pertinenti con il SSD, per un totale di oltre 175CFU nei periodi 2006-2014 e 2019-2022. Responsabile di 4 moduli didattici per un totale di 20 ECTS su Automobile Systems nel periodo 2015-2019.

Il candidato ha svolto un'ottima attività didattico-integrativa e di servizio agli studenti, pertinente con il SSD, con continuità a partire dall'anno 1999.

Il candidato dichiara corsi universitari senza responsabilità didattica per ulteriori 10CFU, 18ECTS e 20 ore in corsi in Scuole di Dottorato; tutti i corsi e l'attività sono pertinenti con il SSD.

Il candidato dichiara la supervisione o co-supervisione di 79 tesi laurea triennale o magistrale, 11 dottorandi, 7 assegnisti. *Visiting professor* 6 volte. Didattica frontale per 30 ore in corsi di Dottorato.

Il candidato non presenta le valutazioni degli studenti.

Accertamento dell'adeguata conoscenza della lingua inglese e accertamento della qualificazione scientifica: il candidato viene valutato idoneo.

Letto e approvato seduta stante da tutti i componenti della commissione che dichiarano di concordare con quanto verbalizzato.

DATA 25/02/2022

LA COMMISSIONE

Prof. Massimo Callegari, professore di prima fascia presso l'Università Politecnica delle Marche

(FIRMA) __Firmato digitalmente ai sensi del D.Lgs. n. 82/2005_____

Prof. Paolo Gallina, professore di prima fascia presso l'Università degli Studi di Trieste

(FIRMA) __Firmato digitalmente ai sensi del D.Lgs. n. 82/2005_____

Prof. Giulio Rosati, professore di prima fascia presso l'Università degli Studi di Padova

(FIRMA) __Firmato digitalmente ai sensi del D.Lgs. n. 82/2005_____